

## ОТЗЫВ

официального оппонента на диссертацию Андрея Петровича Трещалина «Бортовой оптико-электронный программно-аппаратный комплекс контроля баллистических характеристик космического мусора», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.11.13 – «Приборы и методы контроля природной среды, веществ, материалов и изделий»

Представленная для оппонирования диссертация Андрея Петровича Трещалина содержит 146 страниц текста, 29 рисунков и 9 таблиц, а также список литературы, содержащий 104 наименования.

Рецензируемая работа посвящена проблеме контроля баллистических характеристик космического мусора с помощью бортовых оптико-электронных приборов.

### **Актуальность темы диссертационной работы**

Активное развитие космической техники, сопровождающееся ростом количества космических аппаратов, находящихся на околоземных орbitах, обусловило возникновение проблемы обеспечения безопасности космических аппаратов, пилотируемых кораблей и Международной космической станции. В настоящее время не более 6% из более чем 22000 отслеживаемых объектов в околоземном пространстве являются космическими аппаратами в рабочем состоянии, тогда как остальные объекты – неактивные космические аппараты, части отработавших ракет-носителей и их обломки – являются «космическим мусором», столкновение с которым при относительной скорости порядка 10 км/с представляет угрозу разрушения или существенного повреждения космического аппарата или пилотируемого корабля. Несмотря на то, что в настоящее время развернуты мощные наземные средства контроля космического пространства, присущие им принципиальные ограничения (невозможность круглосуточного наблюдения, помехи со стороны атмосферы, негативное влияние географических и политических факторов) диктуют необходимость создания бортовой аппаратуры космического базирования, способной в автоматическом режиме обнаруживать космические объекты и определять баллистические параметры их орбит. Таким образом, актуальность темы диссертационной работы А.П. Трещалина не вызывает сомнений.

### **Новизна полученных результатов**

Основным новым результатом работы является разработанный автором комплекс алгоритмов начального определения параметров орбит околоземных объектов, входящий в состав программного обеспечения бортовой аппаратуры космического аппарата МКА-ФКИ. Несомненной новизной обладают также полученные с помощью этой аппаратуры

результаты космического эксперимента, проведенного в период с июля 2012 по май 2013 г.

По мнению оппонента, в составе разработанного комплекса алгоритмов наибольшего внимания заслуживает новый алгоритм обнаружения движущегося слабоконтрастного объекта и определения его координат на серии зашумленных изображений.

Новизной обладает также разработанное методическое обеспечение в виде математических моделей и методик исследования, а также полученные результаты численного моделирования и тестирования разработанных алгоритмов.

### **Практическая значимость результатов работы**

Предложенные в работе методы и алгоритмы могут быть использованы при создании перспективных оптико-электронных приборов космического базирования, предназначенных для контроля околоземного космического пространства. Этим определяется их практическая значимость не только для решения задач обеспечения безопасности космических полетов, но и для повышения обороноспособности страны.

Практическая значимость результатов работы подтверждается их внедрением в состав программного обеспечения прибора ФГМБ, а также использованием в учебных курсах Московского физико-технического института.

### **Достоверность и обоснованность научных положений и полученных результатов**

Достоверность и обоснованность научных положений и полученных выводов подтверждается корректным использованием математических методов, результатами компьютерного моделирования разработанных методов и алгоритмов, а также удовлетворительным согласием результатов, полученных в космическом эксперименте, с данными объективного контроля.

### **Оценка содержания диссертации**

Диссертационная работа состоит из введения, пяти глав, заключения, списка литературы и одного приложения.

**Во введении** обоснована актуальность темы диссертации, ее научная новизна и практическая значимость, сформулированы цели и задачи работы, описана структура работы, перечислены публикации в научных изданиях и доклады по теме работы.

**В первой главе** содержится обзор существующих методов определения орбит околоземных объектов и описание некоторых бортовых приборов систем навигации и ориентации космических аппаратов.

Рассматривая историческую эволюцию методов определения орбит небесных тел (планет, комет и астероидов), автор последовательно описывает

классические методы Лапласа (1780 г.), Гаусса (1801 г.), Гиббса (1889 г.), а также более современные методы Эскобала (1965 г.) и Гудинга (1997 г.). При этом первые три метода излагаются достаточно подробно, тогда как последние два получают лишь краткие характеристики. Упоминается, но не рассматривается также модификация метода Гиббса (метод Херрика-Гиббса). Делается вывод о том, что наиболее подходящим для целей диссертационного исследования методом определения орбит является метод Гаусса в сочетании с методом Гиббса.

Далее приводится описание некоторых приборов, используемых в современных системах навигации и ориентации космических аппаратов – звездных датчиков и приемников сигналов глобальных навигационных спутниковых систем. В отдельном разделе представлена информация о физических принципах работы приборов с зарядовой связью, на основе которых во многих случаях разрабатываются звездные датчики и иные бортовые оптико-электронные приборы.

**Вторая глава**, целью которой, как следует из названия, является исследование влияния ошибок бортовой аппаратуры на точность начального определения орбит околоземных объектов, также имеет в большей своей части обзорный характер. Автор подробно излагает постановку задачи двух тел в небесной механике, описывает используемые системы координат, параметры орбит небесных тел, формулирует математическую модель камеры, анализирует общий подход к задаче предварительного определения орбит по данным оптических наблюдений.

Наконец, в разделе 2.6 описывается алгоритм предварительного определения орбиты, разработанный автором на основе методов Гаусса и Херрика-Гиббса.

Далее приводятся результаты математического моделирования разработанного алгоритма в среде MATLAB – вероятность неправильного определения параметров орбиты и ошибки оценок координат и скорости объекта наблюдения в зависимости от ошибок задания исходных данных.

**В третьей главе** излагается разработанный автором метод и алгоритм обнаружения и определения координат движущихся объектов на серии изображений, полученных с помощью бортовых оптико-электронных приборов. Изложению разработанного алгоритма предшествует обзор существующих аппаратных и программных методов решения рассматриваемой задачи – как однокадровых, так и многокадровых. Отмечается, что существующие методы при отсутствии априорной информации о направлении и скорости движения объекта, как это имеет место в рассматриваемой задаче определения орбит, требуют для своей реализации огромных вычислительных ресурсов, недоступных для бортовых вычислителей.

Разработанный автором метод, в отличие от существующих методов, не требует априорной информации о скорости движения объекта и не предполагает процедуры перебора ее возможных значений. Автор использует

тот факт, что в силу специфики работы оптико-электронного преобразователя изображение траектории на последовательности кадров представляет собой прямую пунктирную линию. Метод включает в себя три этапа: детектирование траектории движения с использованием преобразования Радона; оценка скорости движения; поиск начального положения объекта.

Приводятся результаты моделирования разработанного алгоритма в среде MATLAB, из которых следует, что алгоритм позволяет обнаруживать траекторию объекта и оценивать его начальное положение и скорость на изображениях с отношением сигнал/шум порядка 1, что как минимум на 5 дБ ниже, чем требуется для работы существующих алгоритмов.

**В четвертой главе** описывается бортовой программно-аппаратный комплекс обнаружения и определения параметров орбит космического мусора, в разработке которого автор принимал непосредственное участие, и результаты космического эксперимента, проведенного в период с июля 2012 по май 2013 г. на космическом аппарате МКА-ФКИ. Автор описывает аппаратный состав комплекса и структуру программного обеспечения, в котором основное место занимает алгоритм предварительного определения параметров орбит космического мусора, включающий в себя следующие этапы: очистка кадров от дефектных пикселей; коррекция смещения кадров; удаление неподвижных объектов; обнаружение и определение положения движущегося объекта на изображении; вычисление исходных данных для начального определения параметров орбиты объекта; нахождение начальных параметров орбит.

Приводятся результаты космического эксперимента, демонстрирующие удовлетворительное согласие с данными объективного контроля параметров орбит обнаруженных объектов.

**В пятой главе**, результаты которой не выносятся на защиту, исследуется возможность повышения точности определения параметров орбит за счет использования группировки спутников. Рассматривается задача определения параметров орбиты объекта, наблюдаемого одновременно с двух космических аппаратов, движущихся по одной орбите на некотором расстоянии друг от друга. Решение этой задачи, полученное с использованием методов эпиполярной геометрии, реализовано в среде MATLAB. Результаты моделирования показывают, что при использовании двух космических аппаратов вместо одного точность оценки параметров орбиты объекта повышается на два порядка.

**В заключении** сформулированы основные результаты работы.

Оценивая работу в целом, следует отметить, что она содержит новые и важные для практических целей научные положения и результаты. При ее написании диссертант убедительно продемонстрировал умение самостоятельно ставить и решать сложные научно-технические задачи. Структура работы логична и отвечает задачам исследований.

Вместе с тем, представленная к рассмотрению работа не свободна от недостатков.

### **Недостатки в содержании и оформлении диссертации**

1. Материал главы 1, а также часть материала главы 2 (разделы 2.1, 2.2, 2.3), представляют собой обзор известных методов небесной механики, описание приборов навигации и ориентации, принципов работы приборов с зарядовой связью, используемых систем координат. Поскольку этот материал не содержит никаких новых научных положений и результатов, он мог быть в значительной части опущен без ущерба для диссертации.

2. В разделе 3.1 описывается, в частности, оригинальный и достаточно сложный метод коррекции смещения кадров в серии, основанный на использовании алгоритма RANSAC. Однако, поскольку в состав исходных данных для разработанных алгоритмов входит, в том числе, информация об ориентации аппарата относительно инерциальной системы координат, выдаваемая бортовой системой навигации и ориентации, следовало рассмотреть возможность использования этой априорной информации для повышения эффективности алгоритма.

3. Рецензируемая работа содержит, к сожалению, ряд погрешностей в оформлении:

- в формуле (1.30) на стр. 27 неправильно поставлены индексы; должно быть:  $c_3 \vec{r}_3 \times \vec{r}_1 = -c_2 \vec{r}_2 \times \vec{r}_1$ ;
- при описании входных параметров модели на стр. 74 пункт 4 повторяет пункт 2; по смыслу в пункте 4 должен фигурировать «вектор начальной скорости объекта»;
- формула (3.38) на стр. 93 не помещается на строке;
- в перечне публикаций зарубежных исследователей на стр. 20 фигурирует работа автора [18].

4. Замечания к списку литературы:

- наличие большого (около 20) количества источников 50-х – 80-х годов прошлого века со ссылками на них;
- ссылки [9] и [15] указывают, по-видимому, на одну и ту же книгу ([9] – перевод, [15] – оригинал).

Перечисленные замечания не носят принципиального характера, не опровергают и не снижают ценности полученных в диссертационной работе научных положений, выводов и рекомендаций. Они не влияют на положительную оценку диссертации в целом.

### **Заключительная оценка**

Подводя итоги изложенному выше, следует отметить, что диссертация Андрея Петровича Трещалина является законченной научно-квалификационной работой, выполненной самостоятельно, в которой содержится решение задачи разработки методов и алгоритмов предварительного определения орбит околоземных объектов по данным оптико-электронной аппаратуры космического аппарата и создания

бортового программно-аппаратного комплекса контроля баллистических характеристик космического мусора.

Полученные в диссертационной работе результаты обладают научной новизной и практической ценностью. Они достаточно полно отражены в 13 опубликованных работах автора, 3 из которых входят в перечень ВАК. По своему содержанию работа соответствует специальности 05.11.13 – «Приборы и методы контроля природной среды, веществ, материалов и изделий», и пункту 9 «Положения о порядке присуждения ученых степеней».

Отмеченные выше недостатки не изменяют общего положительного мнения о данной работе.

Автореферат правильно и полно отражает содержание диссертации, оформлен в соответствии с требованиями ВАК России.

Считаю, что рецензируемая работа удовлетворяет требованиям, предъявляемым к кандидатским диссертациям, а ее автор, Андрей Петрович Трещалин, заслуживает присуждения ему ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.11.13 – «Приборы и методы контроля природной среды, веществ, материалов и изделий».

Официальный оппонент,  
кандидат технических наук,  
заместитель начальника отдела 241  
Федерального государственного  
унитарного предприятия  
«Московское опытно-  
конструкторское бюро «Марс»

Игорь Валерьевич Соловьев

Подпись Соловьева И.В. заверяю:  
заместитель директора ФГУП  
«МОКБ «Марс» по кадрам

Николай Павлович Глущенков

Адрес организации:  
127473, г. Москва, 1-й Щемиловский пер., д. 16, ФГУП «МОКБ «Марс»  
Тел.: (495) 688-64-44  
E-mail.: office@mars-mokb.ru  
www.mars-mokb.ru

«21 » июль 2016 г.